

Inertial Explorer

Inertial Explorer (IE) maksymalizuje użyteczność zaawansowanych jednostek ścisłej integracji INS + GPS. Program wspólnie przetwarza zarówno dane GNSS jak i inercjalne, dokonując filtrowania, korekcji różnicowej z najdokładniejszego dostępnego źródła oraz eksportu wyników.

Pakiet potrafi przetwarzać dane z rozmaitych odbiorników GNSS oraz większości jednostek IMU wykonanych w technologii MEMS i FOG.



wyróżniki

- pełna obsługa GPS GLO GAL BDS w post-proces.
- funkcja korekcji PPP dla GPS GLO GAL BDS
- wsparcie dla do 32 stacji referencyjnych
- **automatyka pobierania danych referencyjnych**
- automatyczna korekta wysokości wg EGM2008
- moduł konfiguracji offsetu IMU – kamera
- **przetwarzanie integracji ścisłej i luźnej**

kluczowe zalety

- łatwa integracja ze sprzętem SPAN
- **Wizardy dla szybkiego przetwarzania danych**
- **jednoczesne przetwarzanie GNSS i INS**
- **profile: lądowy, kolejowy, lotniczy i morski, pieszy**
- obsługa wielu jednostek IMU INS
- **przetwarzanie z odwróconą strzałką czasu**

zastosowania

- augmentacja skaningu LiDAR
- Mobile Mapping
- pomiary geodezyjne

wersje

- wersja testowa 7 dni
- wersja czasowa 1 rok
- wersja bezterminowa
- wersja edukacyjna 1 rok
- wersja edukacyjna bezterminowa
- wersja z linią komend (Command-Line)
- wersja SDK (dla systemów rozproszonych)
- nowość: wersja XPRESS (dla małych projektów)

